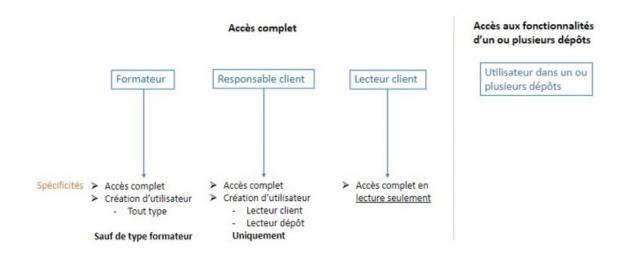


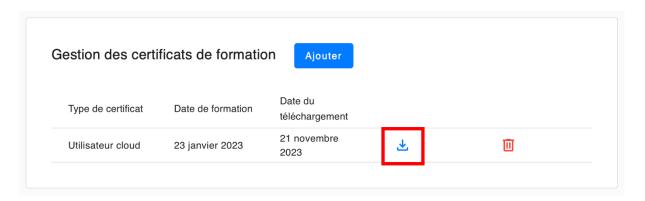
1. Utilisateur

Désormais, vous aurez la possibilité de **définir des rôles utilisateurs** afin de donner accès à plus ou moins de fonctionnalités du cloud. Plus vous avez un rôle important plus vous pourrez créer des profils importants.



Retrouvez vos **certificats de formation**: menu 'Certificats' accessible pour les utilisateurs certifiés Cloud et/ou Drone en cliquant sur son nom.

Cliquez sur la flèche en face de votre nom pour le télécharger!

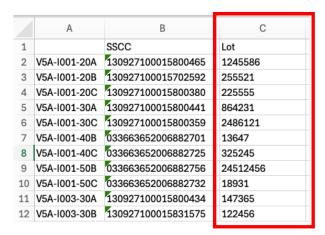


2. Groupe d'acquisition

Données supplémentaires provenant du WMS: dans les groupes d'acquisition, il est maintenant possible de déclarer des données supplémentaires qui seront importées lors de l'import du fichier d'attendu. Ces données sont ensuite affichées lors de l'ouverture des emplacements des missions exécutées afin d'aider à l'analyse des erreurs.



Voici un exemple fichier CSV implémentable lors de votre création de mission contenant des données supplémentaires en emplacement C1, ici le numéro de lot.



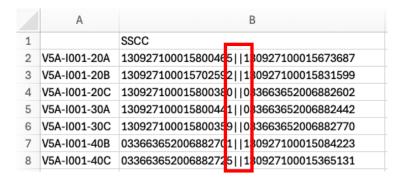
Vous pourrez retrouver ces données lors de la correction des erreurs des missions.

3. Missions

Nouveautés

✓ Support de la fonction "OU" dans les valeurs attendues (avec le signe ||) : si la valeur attendue importée pour un emplacement est 361290123406707298||2020000004454553, la valeur lue sera considérée comme étant correcte si elle est égale à 361290123406707298 ou à 2020000004454553.

Dans le cas où vous ne savez pas quel code sera affiché sur la face avant de vos palettes, mais que vous connaissez tous ceux qui sont susceptibles d'être dessus qui validerait cette palette, il est possible d'utiliser la fonction « OU ».

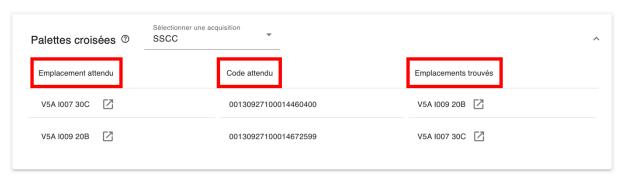


3.1 Mission exécutée

Nouveautés

Recherche de palettes inversées : Ajout d'un tableau contenant l'ensemble des emplacements pour lesquels la valeur attendue a été trouvée sur une autre palette dans cette même mission avec les liens vers ces emplacements.

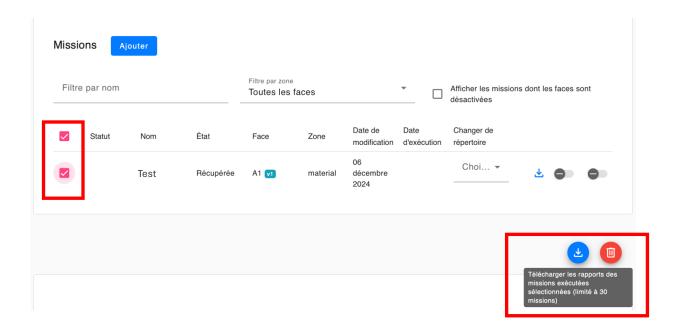
Le tableau si dessous apparaitra en dessous de votre mission si un code attendu a un emplacement a été retrouvé à un autre emplacement.



En cliquant sur **l'icône carré avec une flèche** vous pourrez consulter directement soit l'emplacement attendu soit l'emplacement trouvés :

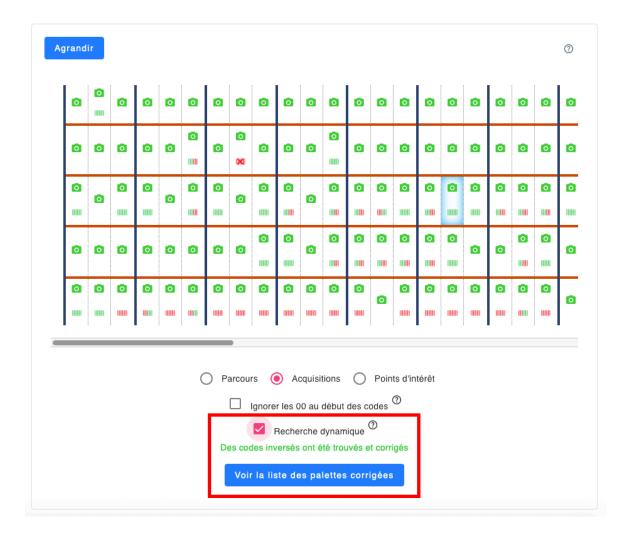
Palettes croisées ®	Sélectionner une acquisition SSCC		^
Emplacement attendu	Code attendu	Emplacements trouvés	
V5A 1007 30C	00130927100014460400	V5A 1009 20 🔀	
Consulter l'emplacemen V5A 1009 20B	00130927100014672599	V5A 1007 30C 🔼	

Téléchargement multiple de rapports de mission : En sélectionnant plusieurs missions, il est possible de télécharger le rapport des missions sélectionnées.



✓ **Analyse dynamique** : Le résultat de l'analyse dynamique peut désormais être affiché et sauvegardé.

Si vous avez du stockage dynamique, cochez la case « Recherche dynamique » lors de la correction de la mission, le message « Des codes inversés ont été trouvés et corrigés ». Cliquez sur le bouton bleu en dessous pour voir la liste des palettes corrigés.



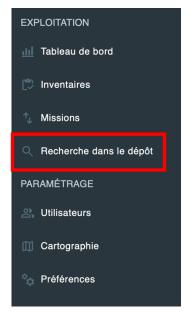
Liste des emplacements corrigés par l'analyse dynamique pour l'acquisition SSCC

×

Vous pouvez sauvegarder les acquisitions des palettes corrigées par la recherche dynamique (les autres acquisitions des palettes corrigées seront également interchangées). Les tableaux de bords seront mis à jour avec ces corrections.

V5A I011 30B	SSCC	5678
V5A I011 30A	SSCC	1234
	Annuler Sauvegarder	les corrections

4. Recherche dans l'espace client ou dépôt



Nouveautés

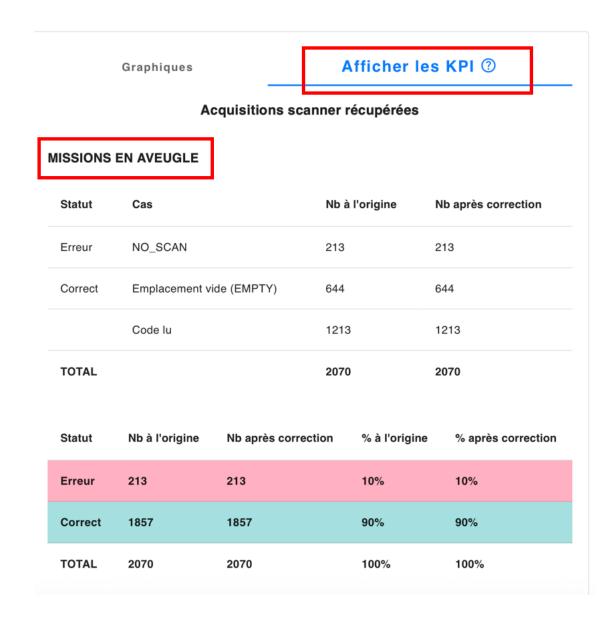
✓ Recherche d'un emplacement / code : ajout dans les menus de l'espace client et de l'espace dépôt d'une fonctionnalité de recherche. La recherche s'effectue par nom d'emplacement ou par code (lu ou attendu).



5. Tableaux de bord

Nouveautés

Ajout de KPI: Un onglet KPI permet d'avoir des statistiques sur les scans effectués pour les missions avec et sans attendus. Le but de cette nouveauté est d'avoir un accès clair sur les erreurs qui impactent le plus la qualité de l'inventaire afin d'améliorer l'efficacité des suivants.



MISSIONS AVEC ATTENDUS $^{\scriptsize \textcircled{?}}$

Statut	Cas		Nb à l'origine	Nb après correction
Erreur	Valeurs codes attendu	et lu différentes	423	422
	Code attendu, emplac	ement vide (EMPTY)	370	369
	Code attendu, NO_SC	AN	328	325
	Emplacement vide atte	endu, code lu	3744	3741
	Emplacement vide atte	endu, NO_SCAN	1366	1364
Correct	Emplacement vide (EM	MPTY) attendu et détecté	5162	5162
	Code attendu = code I	u	6104	6114
TOTAL			17497	17497
Statut	Nb à l'origine	Nb après correction	% à l'origine	% après correction
Erreur	6231	6221	36%	36%
Liteur	0201	V221		
Correct	11266	11276	64%	64%
TOTAL	17497	17497	100%	100%

6. Picking

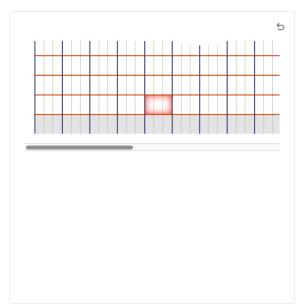
Nouveautés

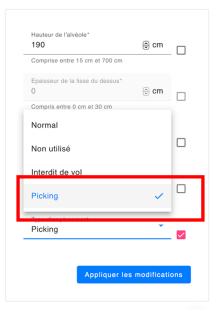


Support de l'application de picking "Eyesee picking" développée par Darwin drones: Les modifications portent sur les acquisitions, les faces et les missions. Contactez le support EYESEE pour en savoir plus.

En sélectionnant le statut « Picking » sur une alvéole ou sur un niveau, si vous êtes équipés d'un lecteur compatible avec l'application EYESEE Picking vous pourrez inventorier également le picking et consulter vos résultats.

Modification des alvéoles





Drones					Lecteurs à main			1		
	Missio	ons A	jouter							_
	Filtre par nom				Filtre par zo				Afficher les missions dont les faces sont désactivées	
		Statut	Nom	État	Face	Zone	Date de modification	Date d'exécution	Changer de répertoire	
			toet							